

Equation non-linéaire⇒ Méthode de Dichotomies (ou bissect<sup>2</sup>) :

• Principe : la résolut<sup>2</sup> numérique de  $f(x)=0$  est :

- la séparat<sup>2</sup> des racines
- le calcul successif des racines séparés

\* la séparat<sup>2</sup> des racines se fait par cette technique :

• on découpe  $[a, b]$  en  $n$  intervalle en procédant par la suite  $(x_n)_n$  construite par la meth. de bissect<sup>2</sup> :  $x_n = \frac{a+b}{2}$

• on calcul  $f(x_i) \times f(x_{i+1})$  et si :

$$\begin{aligned} f(x_i) < 0 &\Rightarrow x_i < \alpha < b \quad (\text{ce n'est pas } b) \\ f(x_i) > 0 &\Rightarrow b < \alpha < x_i \end{aligned}$$

• finalement si  $x_i < \alpha < x_{i+1}$  tq  $x_i - x_{i+1} = 0,1,0,01, \dots$  alors la racine  $\alpha$  est isolé après  $n$  itérat<sup>2</sup>

• nbr d'itérat<sup>2</sup> n :

soit  $f$  Def sur  $I$  tq  $I \in [a, b]$  et  $\varepsilon$  est une donnée alors le nbr maximal d'itérat<sup>2</sup> est :

$$n \geq \frac{\log(b-a) - \log(\varepsilon)}{\log(2)}$$

• Rq : Pour isoler la racine  $\alpha$  on utilise l'algo- de Dichotomie vue en cours.

⇒ Méthode de Newton-Raphson :

• Théorème : soit  $f \in C^2[a, b]$  avec  $a \in ]a, b[$  si  $\alpha$  est une racine simple de l'eq  $f(x)=0$  alors  $\exists \theta \in \mathbb{R}^{*+}$  tq  $\forall x \in [\alpha - \theta, \alpha + \theta]$ , l'itérat<sup>2</sup> de Newton est :  $x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$   $n \geq 0, f'(x_n) \neq 0$

• Rq :  $x_0$  est une donnée ds l'exo.

•  $x_n$  est la racine donnée par le programme.

⇒ Méthode de la sécante :

lorsqu'on ne peut pas calculer  $f'(x)$ , on la remplace par l'expression approchée :

$$\frac{f(x_n) - f(x_{n-1})}{x_n - x_{n-1}}$$

la formule de récurrence Devient :

$$x_{n+1} = x_n - f(x_n) \frac{x_n - x_{n-1}}{f(x_n) - f(x_{n-1})}$$

l'idée est de remplacer la tangente de  $C_f$  par la sécante qui passe par  $(x_{n-1}, f(x_{n-1}))$

⇒ Méthode du pt fixe :

• Principe : le But est de résoudre l'eq  $(\mathcal{E})$  :

$$\text{tq } (\mathcal{E}) : f(x) = 0$$

• Cette meth. consiste à remplacer la résolut<sup>2</sup> de  $(\mathcal{E}_1)$  par la résolut<sup>2</sup> de l'eq suivante :  
 $(\mathcal{E}_2) : g(x) = x$



Applicat<sup>3</sup> le choix de  $g$  doit être tq s

- la suite Déf par  $\begin{cases} x_0 \in [a, b] \text{ (Donnée)} \\ x_{n+1} = g(x_n) \end{cases}$  soit convergente.
- et si  $g$  est cont  $\Rightarrow \lim x_n = \alpha$  est sol de  $(E_2)$
- la sol.  $(E_2)$  est aussi sol. de  $(E_1)$

Theorème 1  $g: [a, b] \longrightarrow [a, b]$

• soit  $g$  Déf et cont sur  $[a, b]$

•  $g$  est une contract<sup>2</sup> si :

\*  $g$  est Dev sur  $[a, b]$

\*  $\forall x \in [a, b], |g'(x)| \leq k < 1$

On Démonstre ce th. par la formule de A.F.

$\forall (\alpha, \beta) \in [a, b] \times [a, b], \exists \xi \in ]\alpha, \beta[$  tq

$$\begin{aligned} |g(\alpha) - g(\beta)| &\leq g'(\xi) |\alpha - \beta| \\ &\leq k |\alpha - \beta| \end{aligned}$$

Rq<sup>3</sup> Pour assurer le bon choix de  $g$  on fait recours à la Mth suivante :

• si  $|g'(x)| < 1$  bon choix, d'ordre 1

• si  $|g'(x)| = 0$  bon choix, d'ordre 2

• si  $|g'(x)| \geq 1$  Mauvais choix

• si  $|g'(x)| = 1$  on ne peut rien Dire  
(avec  $\alpha$  est la racine de l'éq  $(E_1)$ )

nbr d'itérat<sup>2</sup> on part de

$$(*) \quad \begin{aligned} |x_k - \alpha| &\leq c |x_{k-1} - \alpha| \quad (\text{ce n'est pas tj le cas}) \\ &\leq c^2 |x_{k-2} - \alpha| \end{aligned}$$

$$\vdots$$
$$\leq c^k |x_0 - \alpha| \quad (\text{avec } k \text{ est le nbr d'itérat}^2)$$

des Donnée sont :  $|x_k - \alpha| \leq \text{le pas} (\exp 10^{-7})$

$$\text{et } |x_0 - \alpha| < \alpha \quad (\alpha \in \mathbb{R})$$

la relat<sup>2</sup> (\*) est obtenue d'après le T.A.F

$$|x_{k+1} - \alpha| \leq c |x_k - \alpha|$$

$$|\phi(x_k) - \alpha| \leq c |x_k - \alpha| \quad (\text{voir Exo 2.TD}_+)$$



## → Algorithmes :

### Méthode de bisection :

$\varepsilon =$  Precision;

$n = 1$  ;  $a =$  ;  $b =$  ;

tant que  $\frac{b-a}{2} > \varepsilon$  faire

$$p = \frac{a+b}{2}$$

$n = n + 1$

si  $f(p) < 0$  alors  $a = p$

sinon  $b = p$

Fsi

F tant que

### Méthode de Newton-Raphson :

$\varepsilon =$  ;  $P = x_0$  (Donnée) ;

$n = 1$  ;

tant que  $\left| \frac{f(P)}{f'(P)} \right| > \varepsilon$  faire

$$P = P + \frac{f(P)}{f'(P)}$$

$n = n + 1$

f tant que

### Méthode de la sécante :

$\varepsilon =$  ;  $n = 2$  ;

$$y_0 = f(x_0) ; y_1 = f(x_1)$$

tant que  $\left| \frac{x_1 - x_0}{y_1 - y_0} y_1 \right| > \varepsilon$  faire

$$x = x_1 - \frac{x_1 - x_0}{y_1 - y_0} y_1$$

$n = n + 1$

$$x_0 = x_1 ; x_1 = x ;$$

$$y_0 = y_1 ; y_1 = f(x) ;$$

F tant que

### Méthode de point fixe :

$\varepsilon =$  ;  $n = 1$

Tant que  $|g(x) - x_0| > \varepsilon$  faire

$$x = g(x)$$

$n = n + 1$

F tant que